

# MOVING PICTURE TRANSMISSION SYSTEM

Patent Number:

JP2044883

Publication date:

1990-02-14

Inventor(s):

WATANABE TOSHIAKI

Applicant(s):

**TOSHIBA CORP** 

Requested Patent:

☐ JP2044883

Application Number: JP19880194525 19880805

Priority Number(s):

IPC Classification:

H04N7/137

EC Classification:

Equivalents:

## Abstract

PURPOSE:To reduce block distortion without causing the fall of compression efficiency by performing motion compensation by a matching method using only a moving part in the case the moving part and a still part are mixed in one block.

CONSTITUTION: A motion compensation circuit 105 performs the motion compensation for only the moving part, and extracts the block to take difference from a frame memory 116 by a variable delay circuit 106 in conformity to moving vector obtained about only the moving part, and inter-frame difference in respect of only the moving part is taken by a difference circuit 107. Next, in a conditional picture element supplement decision circuit 108, if an inter-frame difference value is below a predetermined threshold value by the frame compensation, encoding after that is not performed, and the information of a former frame is used as the information of a present frame as it is. Namely, the information of the part decided to be the moving part by a map generation circuit 104 among the block information of the former frame exising in the variable delay circuit 106 is turned into the reproduced picture of the present frame by moving the picture by the portion of the moving vector. Thus, the block distortion can be reduced.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

# ⑩ 日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

# ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-44883

@Int. Cl.⁵

識別記号

庁内整理番号

④公開 平成2年(1990)2月14日

H 04 N 7/137

Z 6957-5C

`

審査請求 未請求 請求項の数 6 (全9頁)

⑤発明の名称 動画像伝送方式

②特 願 昭63-194525

@出 願 昭63(1988) 8月5日

@発明者·渡邊

敏 明

神奈川県川崎市幸区小向東芝町1 株式会社東芝総合研究

所内

⑪出 願 人 株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

⑩代 理 人 弁理士 則近 憲佑

外1名

明 細 書

1. 発明の名称

助画做伝送方式

# 2. 特許請求の範囲

(1) 一画面をブロックに分割し、その後各ブロックごとに動き補償を行なって悋報を圧縮する動画像伝送方式において、一ブロック内に動部分と静止部分が促在している様な場合には、動部分のみを用いたマッチング法により動き補償を行ない、静止部分は動き補償に際して用いないことを特徴とする動き動画像伝送方式。

② 請求項1 記較の動き補償を行なうことにより動部分のフレーム間遵分が予め定められたスレッショルドより小さくなった場合には、動ベクトル、及びブロック内の動部分の位置を示す情報のみを受信側へ伝送し、動き補償後の動部分の情報そのものは伝送しないことを特徴とする請求項1 記収の動画像伝送方式。

(3) 受信側に伝送する際に動き補償を行なった 動部分以外の静止部分については強制的に緊とす ることにより1つのブロックを構成してから直交 変換あるいは他の符号化処理を行なうことにより、 受信側で再生した際に、強制的に零とされた部分 については前フレームの同じ位置にある情報をそ のままあてはめ、それ以外の部分についてのみ勤 き補償の結果に基づいて情報を再生することを特 数とする請求項1記載の動面像伝送方式。

4) 受信側に伝送する際に動き補償を行なった 後の動部分のみであることを特徴とする請求項1 記載の動画像伝送方式。

5 助き補償後の助部分のみを受信側へ伝送する際に直交変換を用いる場合は、変換を行なう的に、プロック内の助部分と静止部分との境界及び静止部分であった画素の位置で高周波成分が生じない様に動部分以外を補間することによって一プロック分の情報を新たに作成してから直交変換を行なうことを特徴とする請求項2項記載の動画像伝送方式。

60 受信側に伝送する動部分が一ブロック内の どの位置にあるかを示す情報にはチェーン符号を 用いることを特徴とする請求項2記載の動画徹伝 送方式。

#### 3. 発明の詳細な説明

(発明の目的)

(産業上の利用分野)

この発明はTV会議システム、TV電話等に用いる動き補償付きの動画像伝送方式に関する。

(従来の技術)

動画像の圧縮符号化において、動き補償(= Mation Compensation 、以後MCと略す)の効果は世来から知られている。MCは画素単位に行なう方法(ペル・マッチング)とプロック単位に行なう方法(プロック・マッチング)とがあるが、前者は、

- i) 西索ごとの処理であるため雑音に弱い。
- ii)有力な圧縮技術の一つである直交変換が使いずらい。
- iii) 直交変換を使おうとすると膨大な動ベクト ルを伝送する必要が生じる。

等の問題点があり、また後者は、

- 3 -

るべきである。ところが差分をとるプロックのみをそれぞれ抜き出してみると第8回(c),(d)の間で差分をとることになるため動部分は差分が小さくなるが背景部分(本来は静止している部分)も同時に動かされてしまうため、この部分の差分が大きくなり、差分誤差吸小というマッチングの条件にはあてはらず、正しい動ベクトルが求まらない場合が生じてくる。

また、上の例の様にはっきりした背景がなく仮に動べクトルが正しく求められたとしてもる、べき部かはでいる部分をとることになるからその部会には予測誤差が生じていると、その後の直交変性において圧縮効率を低下させることになり、これがブロック歪などの原因にななられない場合にはかってに動べクトルが正しく求められない場合によの現象がさらに助長される可能性もある。

- (発明が解決しようとする課題)

このように従来は、MCとしてブロック・マッ

- i) ブロックごとに動ベクトルを発生させるのでペル・マッチング雑正確にMCが行なわれない。
- ji) 同一ブロック内に動部分と静止部分がある 場合は、MCによって静止部分も動きを持つ と見なされ処理されてしまう。

等の問題点がある.

- 4 -

チングを用いる場合、同一ブロック内に動部の分とは 静止とが混在していると、本来は静止しているとは ずの背景のおかかのからに動かれたい。 差分をというの条件では正しい動べクトルが正しいかららい。 なっチングの条件では正しい動ベクトルが正しがあり、また、動ベクトルが正しが動べるといいからいまといいかがない。 ないも、本来差分がなるととのがないがない。 たいの方向部分に下れて差分をとることにないた。 が直交変換の圧縮効率の低下を招くとともにブロック歪などの原因にもなっていた。

本発明はこの点に基づき、何一ブロック内に動部分と静止部分とが混在している場合は、あらかじめ動部分と静止部分とを区別しておき、MCは動部分についてのみ行なって正確な物ベクトルを求めるとともに受信何への伝送情報も動部分(MC後の差分値)のみとし、一方、静止部分についてはすでに伝送されている前フレームの情報を用いて再生面像を作る。

さらにMC後に直交変換を用いる場合は、変換

後に低周のでは、 のののののでは、 のののののでは、 のののののでは、 ののののでは、 ののののでは、 ののののでは、 ののののでは、 ののののでは、 のののでは、 ののでは、 のののでは、 のののでは、 ののでは、 のののののでは、 ののでは、 のでいる、 のでいる。 のでいる、 のでいる。 のでい。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 ので

#### (発明の構成)

# (課題を解決するための手段)

この発明は、まずプロック内を動部分と静止部分とに区別してマップを作成し、物部分のみを用いてMCを行ない、受信側への伝送情報も動部分のみとし、静止部分はすでに伝送されている前フ

- 7 -

## (作用)

このようにブロック内を動部分と静止部分とに区別し、動部分のみでMCを行なうことにより、特に人間の視覚特性上目立ちやすいエッジ部分 (人物等の動いている部分と背景等の静止している部分との境界)でのMCが正確に行なわれ、動部分のみについての正しい動ベクトルが求まることになる。

一方、伝送されるのはMC後の動部分情報であり、静止部分は前フレームの情報をそのまま利用するから、より正確な面做が再生でき、また、MC後に直交変換を行なう場合も、高周波成分の発生を極力少なくする様にプロックを再構成するので変換効率が向上し、プロック歪等のプロック符号化に伴なって発生する歪を低減することが可能となる。

さらにブロック内の動部分の位置を示すマップの伝送にはチェーン符号が利用でき、画素の連絡ーつの当り 1. bit 強で表現することが可能である(坂内、大沢「画像データベース」:昭晃送)。

一方静止部分については強制的に がにすることにより、受信側でこのがの部分を見つけ出してその部分については前フレームの同じ位置にある情報をそのまま用い、それ以外の部分は動き補償に基づいた情報を用いる手法をとれば、直交変換の効率はやや劣化するもののブロック内の動部分位置情報は伝送しなくとも良いことになる。

- 8 -

### ( 爽 施 例 )

以下に本発明の一実施例を図面を参照して辞述

第1図は本発明の一実施例の送信側のブロック図である。入力信号はブロック分割回路10~でブロックに分割(この例では8×8)され、102で予めフレームメモリ116に格納されている前フレームとの間の遵分をとり、有意ブロック判定回路

103 で有意プロックのみが選択される。その後有意プロックのみについてマップ作成回路104 において、プロック内の各画素について動部分か静止部分かが判定され、マップが作成される。このマップは例えば第2回のように静止部分202を"ゥ"、動部分03を"1"で表わし、"ゥ"と"1"との境界204をチェーン符号化回路117 でチェーン符号化する。

助き補償回路105では、104で作成されたマップに基づき、助部分のみについて助き補償を行ない、物部分のみについて求めた助ベクトルに従って可変遅延回路106により、フレームメモリ116から差分をとるべきブロックを取り出し、差分回路107で動部分のみについてフレーム間差分がとられる。従ってこの部分ではブロック内の情報は静止部分がす、動部分は動き補償後のフレーム間差分値がそれぞれ割り当てられている。

次に条件付画素補充判定回路108 において、動き補償によってフレーム間差分値が予め定められているスレッショルド以下になっているか否かが 判定され、もしスレッショルド以下であればその

- 11 -

一方局部復号器では112 で送母子化を行ない。
113 で逆DCTを行なった後勘部分抜き出し回路
114 では、マップ情報を用いてブロック内の動部
分だけを抜き出し、115 で前フレーム情報に加算
して現在の動部分を再生する。静止部分は前フレームの情報をそのまま使用するので、これら一連
の処理により、ブロック内の動部分だけが動き補 借されて再生されることになる。 後の符号化処理は行なわず、前フレームの情報をそのまま現フレームの情報として用いる(条件付 國素補充)ことにする。つまり、可変遅延回路106 内にある前フレームのブロック情報のうち、マッ プ作成回路104 で動部分と判定された部分のもに ついて 励べクトル分だけ画像を移動させて現フレ ームの再生画像とする。

一方、108 で条件付固素補充不可と判定された 場合は以降の符号化処理を行なうことになる。まず静止部分固素補間回路107では例えば第3回(a)の様に動部分と静止部分の境界303 に隣接する動部分画素値an(n=1,2,…,8)をもとに、一方向に同じ値を当てはめていく手法、あるいは第3回(b)の様にブロックのすみの画素a,及びa,をまず一方向に補間し、それ以外の画素については(c)に示す様に、補間すべき画素×を

x = (an + an + 1)/2 (n = 1, 2, ...,7) によって求め、当てはめていく手法等によって、 境界、及び静止部分と判定された画素の位配でな るべく高周波分が発生しない様に補間を行なって

- 12 -

なお、チェーン符号化に際しては、一つの 画素 間ごとのつながりを符号化するのではなく、一画 素おきにチェーン符号化を行なうことも可能 る。この手法を用いると輪郭がやや不正確になる ものの、チェーン符号に要する情報量を削減する ことができるので、多少の 画質劣化を許容すれば さらにデータ圧縮が可能になる。

第 6 図は本発明の別の一実施例の送信側のブロック図である。ブロック分割回路 501 でブロックに分割され 503 で有窓ブロック判定された後、有窓ブロックのみについて 504 でブロック内の動部分、及び静止部分を示すマップを作成する。 506 では作成されたマップに基づき動部分のみを用いた動き補償を行ない。求められた動べクトルで示される位置のブロックを遅延延回路 506 によりフレームメモリ 513 から取り出して差分回路 507 で動部分のみについてフレーム間差分をとる。

シリアル変換回路508 では動部分の動き補償フレーム間差分信号をシリアルに変換し、1 画素ごとに509 で量子化を行なう。この量子化後の値と

514 でのチェーン符号化の情報及び勤ベクトル情報を515 で多単化して受信側へ伝送する。

一方、局部後信器では、510 で逆量子化を行ない、動部分再生回路511 でシリアルな動部分差分信号からマップ情報によってブロック内の所定の位置に動部分差情報を制り当て、512 で現在の信号を再生してフレームメモリ513 内に格内する。なお、この場合も静止部分は前フレームの情報便をそのまま用いており、動部分のみについて動き補償の操作が行なわれていることになる。

第6図は本発明の別の一実施例の送信側のブロック図である。前述の実施例と間様に有寒ブロックのみについて704で動部分、静止部分のマップ作成を行ない、動部分のみについて705で動き補償を行なう。706によって動き補償を行なうべきブロックがフレームメモリ714から取り出され、707で差分がとられる。この時に第7図に示すように動き補償をのフレーム間差分値となっているが704で静止部分と判定された領域802については強

- 15 -

また、静止部分に強制的に ¢ をあてはめることによって受信側でその ¢ の部分のみについて前フレームの同じ位置にある情報を用いて再生する退法をとれば直交変換の性能はやや劣化するが、境界情報を伝送する必要はなくなる。

## 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例の送信側のブロック図、第2図はブロック内の動部分及び静止部分を区別するためのマップを説明した図、第3図は超交変換を行なう前に、高周波成分を極力少なくするようにブロックを再構成する処理を説明した図、第4図は従来方式(a)と本方式(b)の変換係数の量子化ビット配分を説明した図、第5図、第6図は

制的に差分容としておく。 このブロックを708 で DCTを施こし709 で量子化されて受信側へ伝送 される。

局部復号器内では710で逆盘子化を行ない、711で逆DCTが行なわれた後、動部分判定回路712では再生された第7回に示す様なブロック情報において0の部分(802)と Φ でない部分(803)とを見つけて713において、動部分803(Φ でない部分については動き抽償された情報を静止部分802(Φの部分)については前フレームの同じ位置にある情報をそれぞれ用いて現ブロックを再生し、フレームメモリ714内に格納する・

#### (発明の効果)

以上説明したように本発明によれば、同一プロック内に動部分と静止部分がある場合でも、動部分のもによって動き補償が行なわれて、動部分に対する正確な動ペクトルが求まることになる。さらに、直交変換を行なう際にも高周波成分を極力少なくする様な操作が可能となるので変換効率が向上すると同時に、従来高周波成分の誤差によっ

- 16 -

本発明の別の一変施例の送信側のブロック図、第 7回は静止部分を強制的に φ とする操作を説明した図、第8図は従来の動き補償を説明した図であ

201,1801…8×8ブロック

202… 静止部分

203…勤部分

204…動部分と静止部分との蝌界

301,311…静止部分であったために直交変換を行う前に補 聞された両券値

302,312…勤部分の面素値

303.313…境界

321,322…動防部分の画素値

323…静止部分であったため補間しなければならない画衆の嫌限数

601,611…静止している背景部分

602,612…動物体

603…動物体の動く方向

604,613…動き補償を行なう前のブロックの位置

605…動いた後の動物体の位置

614…動き補償を行なった後のブロックの位鼠

615…動ペクトル(=603)

621…動き補償を行なう前のブロック

631…勵き補償を行なった後のブロック

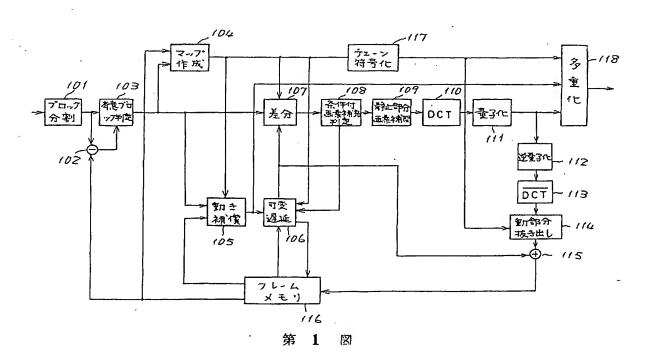
622,632…動物体

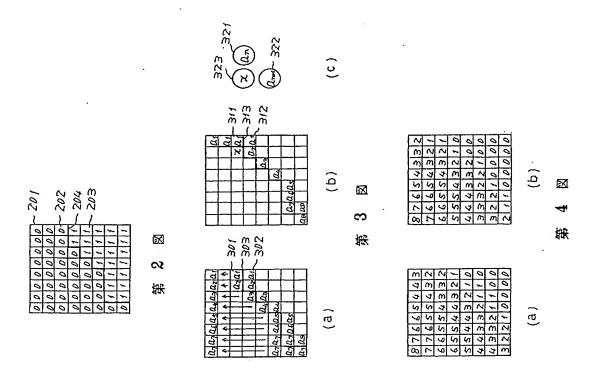
802…静止部分

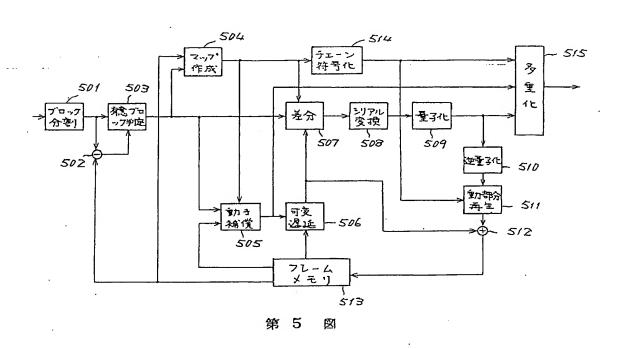
803…動部分

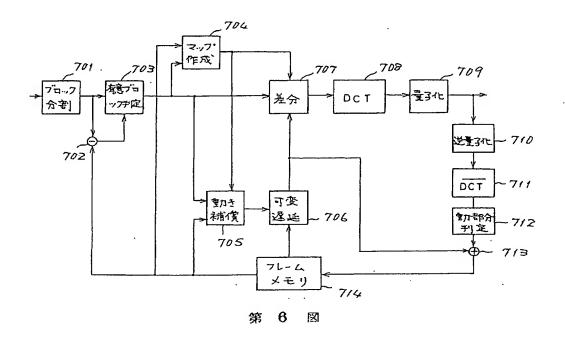
代理人 弁理士 則 近 憲 佑 同 松 山 允 之

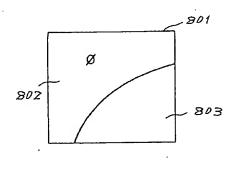
- 19 -











第 7 図

